



Aコープ作手店

愛知県新城市作手高里字縄手下25-1 TEL.0536-37-2124

こんたく長篠

愛知県新城市長篠字西野々30 TEL.0536-32-0002

Aコープかたはら店 愛知県蒲郡市形原町東欠ノ上24-1 TEL.0533-57-8171

Aコープしんしろ店 愛知県新城市平井字中田6-1

TEL,0536-22-4148

道の駅 つくで手作り村

愛知県新城市作手清岳字ナガラミ10-2 TEL.0536-37-2772

グリーンセンター蒲郡 愛知県藩郡市宮成町1-30 TEL.0533-68-8080



新城市水田営農推進協議会

グリーンセンターしんしろ

愛知県新城市豊栄221-1

TEL.0536-23-7560

人にも環境にも優しい栽培で「幻の米」産地を未来に残す!

Leave for the Future

中山間地で作られる「幻の米」ミネアサヒ。昭和55年の品種登録以降、全国の食卓によりおいしいお米を届けようと、 地域の作り手たちによってさまざまな工夫が取り組まれてきました。持続可能な地域農業の実現に向け、新城市作手 地区では「作り手の負担軽減」と「環境への配慮」をキーワードに新しい取組をスタートさせています。









省力化技衔

リモコン式草刈機で 雑草管理を省力化!

Labor Savina

産地で導入を進めているのが「リモコン式草刈機」です。ラジコン操作で 動く草刈機は、これまで使ってきた刈払機に比べて生産者の負担を 減らし、作業の安全を守ります。

- 除草作業の軽労化や農作業安全に役立ちそう
- 導入コストが下がれば使ってみたい。
- 人でやるより断然早く刈れるのにびっくり。





リモコン式草刈機の 3 つのメリット

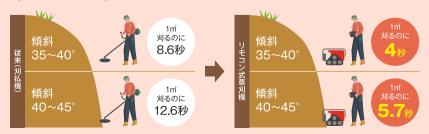
- ラジコン操作だけで草が刈れる! 身体への負担を減らして事故の予防にも。
- 作業時間が半分以下に! 時間のかかる斜面の草刈りもラジコンにお任せ。
- 除草剤の使用量を抑えて地球に優しい。







作業時間の比較



作業地は14m×28mの畦畔を上半分(傾斜角35~40°)と下半分(傾斜角40~45°)に分けて実施。

リモコン式草刈機は2種類を使用。【上半分】駆動タイプ:ハイブリッド型/草刈部位置:機体中央/刈幅530mm/重量138kg/最大傾斜角45° 【下半分】駆動タイプ: ハイブリッド型/草刈部位置: 機体前方/刈幅670m/重量65kg/最大傾斜角45

グリーンな裁培体系

いもち病に強い品種で 防除剤を大幅カット!

Strong Breed

品種改良を重ねて生まれた「ミネアサヒSBL」は、稲の天敵「いもち病」への 抵抗性が強まったことで、防除剤の使用の大幅な削減に成功しました。加えて、 これまで行ってきた品種改良の技術を用いて、農薬や肥料における化学製品の 使用を減らした「特別栽培米生産」を実施。環境に配慮した米作りを行っています。



栽培スケジュールの比較

これまでの栽培体系

これは、このがい	1147	R																				
作業時期		4月			5月			6月			7月			8月			9月			10月	1	栽培体系の特徴
項目	上	中	下	上	中	下	上	中	下	上	中	下	上	中	下	上	中	下	上	中	下	末以石1平ポックイナ1政
主要作業					田植												収種					旧品種:ミネアサヒ
削減対象作業				病智	宇虫	坊除		病	書防	除		病害	虫	方除								いもち病に弱いため病害防除が必要
F)1/M4.7/3 欧门F来		畦	畔雑	草智	9理			畦	半雑	草管	理			畦	伴雑	草管	理					刈払機による作業

目指すグリーンな栽培体系

作業時期	4月	5月	6月	7月	8月	9月	10月	拉拉什么 小 株 %
項目	上中下	上中下	上中下	上中下	上中下	上中下	上中下	栽培体系の特徴
主要作業		田植				収穫		新品種:ミネアサヒSBL
地区建立4.40米		害虫防除		書	虫防除			いもち病に強いため病害防除が不要
削減対象作業	畦畔雑草	管理	畦畔雑草	管理	畦畔雑草	管理		リモコン式草刈機で作業時間を削減

※栽培体系の特徴 補足その1 ・ミネアサヒSBLは、いもち病(葉いもち、穂いもち)に強く、 農薬による防除がいらないため、環境に配慮した栽培が可能

	ミネアサヒ	ミネアサヒSBL
葉いもち	やや弱	極強
穂いもち	やや弱	極強

※栽培体系の特徴 補足その2 ・急な傾斜の畦畔でも安全な場所でリモコン操作、安全性を確保。 ・リモコン式草刈機は、刈払機に比べて作業者の疲労軽減が可能。 リモコン式草刈機は、走行部の動力が電気モーター。